



深圳市行知行机器人技术有限公司

SHENZHEN AKA ROBOTICS TECHNOLOGY Co.,LTD.

联系我们



微信公众号



抖音官方号



微信视频号

business@akarobotics.com

0755-27399671
18928465400

www.akarobotics.com.cn

深圳总部：广东省深圳市宝安区石岩街道石龙社区新科科创大楼1817

青岛子公司：山东省青岛市高新区泰鸿路67号中欧科技园8号A区101、201、202室

舟山子公司：浙江省舟山市定海区小沙街道定海工业区创园大道10号科创中心5幢103室

风电运维机器人领跑者

行为知之始 知为行之成

GREEN WORLD SAFE WORK



目录

01

公司简介

02

解决方案

03

核心产品

04

文化理念

05

售后服务

关于我们

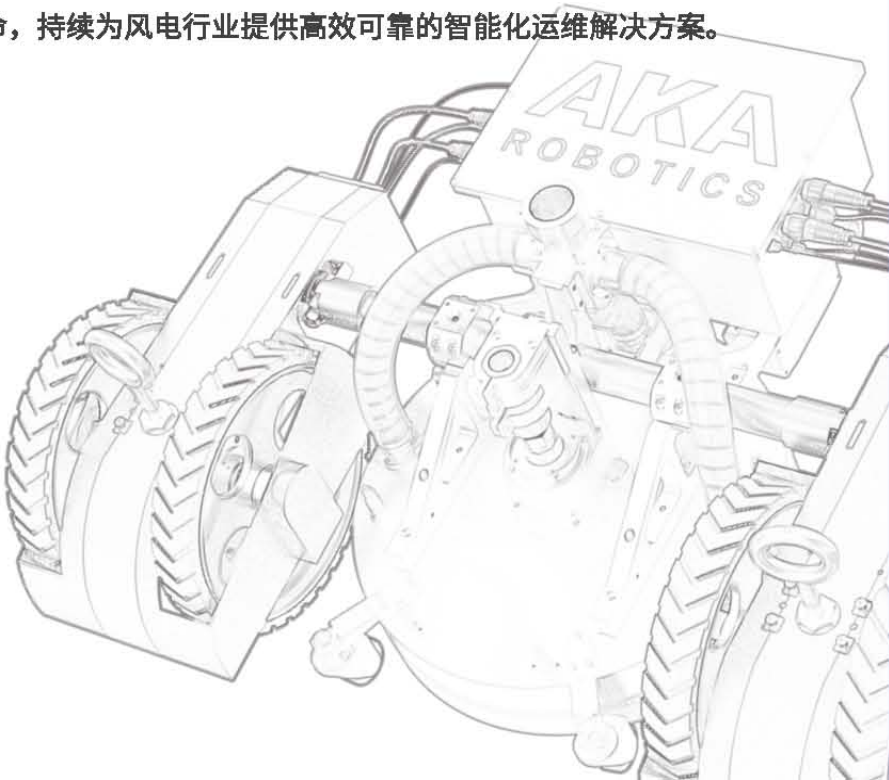
深圳市行知机器人技术有限公司于2017年2月成立，坐落于深圳市宝安区石岩街道恒昌荣高科技工业园，是一家专注于高危高空立面维保特种机器人研发与制造的国家高新技术企业、专精特新中小企业。

公司创始成员源自中科院深圳先进技术研究院机器人领域专家团队。目前公司拥有高级工程师5名，硕士及以上学历工作人员人数占公司总人数的30%以上。公司自成立以来在人工智能、爬壁机器人、高压水射流、机器视觉等方面已申请各类专利和软件著作权200多项。

公司持续深耕风电、船舶、石化等行业，致力于通过机器人技术替代人工作业，推动行业安全、绿色、智能化升级。针对风电运维高空作业风险高、效率低等痛点，公司自主研发了“壁龍”系列风电运维机器人，具备强曲面自适应与高抗风能力，集成打磨、喷涂、清洗等功能，支持风机不停机维护，显著提升作业安全与效率。

公司已构建覆盖全国的研发与服务网络，在青岛与舟山分别设立研发与售后基地，并通过高空作业测试平台与ISO9001质量管理体系确保产品可靠，为客户提供可靠的产品与快速响应服务。目前，公司产品已经成功服务于风电行业多家头部企业的海上及陆上风电场。

公司将始终以“洁净世界，安全作业”为使命，持续为风电行业提供高效可靠的智能化运维解决方案。



荣誉与资质





专利发明
200+

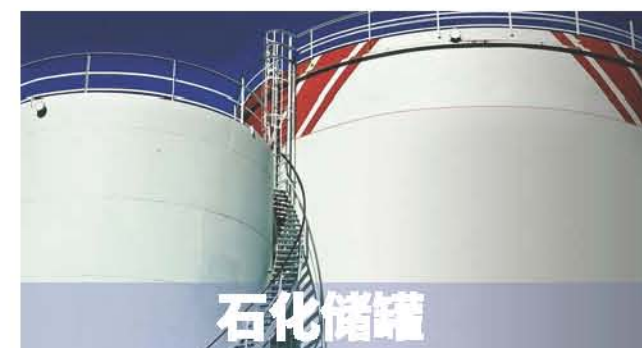
应用场景



船舶



风电



石化储罐



桥梁



海洋平台



火电



核电

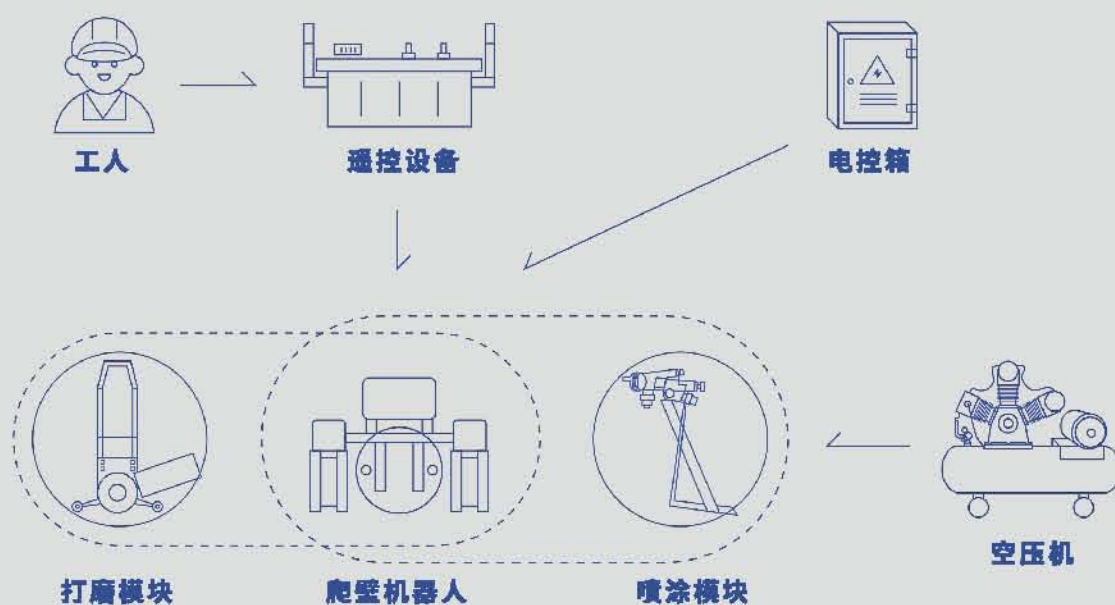


水电

合作伙伴



风电塔筒防腐 维保解决方案



风电塔筒防腐维保解决方案：集成爬壁机器人、自适应恒力打磨技术、有气喷涂技术。打磨执行机构与喷涂执行机构搭载到爬壁机器人上，操作人员控制爬壁机器人，实现在塔筒壁上灵活移动，并到达锈蚀区域。打磨执行机构实现锈蚀点的打磨除锈作业，打磨完成后，启动喷涂执行机构进行喷涂作业，从而完成防腐作业。机器人系统搭载视觉模块，能够实时监控作业效果，并能够通过视觉识别自动反馈，实现机器人局部自动作业。

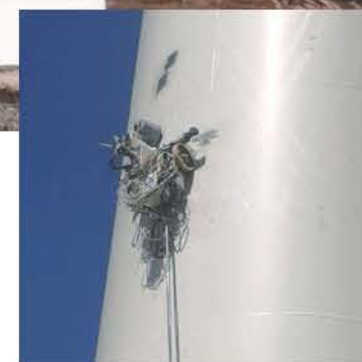


01

超强曲面适应性

02

负载能力强



壁龍WP-01 风电叶片除冰机器人



壁龍WP-01 适用于风电叶片除冰作业。

本产品采用双副架体铰接结构与磁隙式吸附系统，实现超强曲面自适应与稳定吸附，可在复杂壁面灵活行走并跨越典型障碍。配备视觉识别系统与双云台喷嘴，能实时定位叶片并精准调节喷射角度，提升除冰效率与覆盖精度。机身永磁吸附，抗风能力强，安全可靠，支持搭载检测模块，实现除冰与检测作业一体化。

主要参数

最大行进速度	16m/min
抗风等级	15m/s
机身重量	85kg
除冰效率	30min/支
机身尺寸	1290x2200x780mm
工作高度	≤200m
负载重量	60kg

壁龍WP-02 风电打磨喷涂机器人



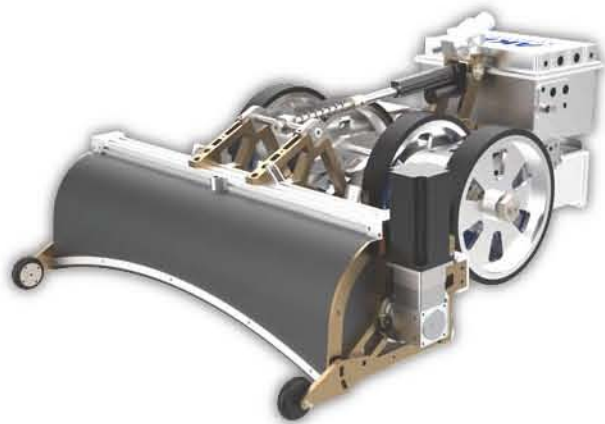
壁龍WP-02风塔打磨喷涂机器人适用于风电塔筒外壁打磨喷涂一体化作业。

本产品采用恒力打磨机构确保打磨压力稳定均匀。智能爬壁平台具备强曲面自适应能力。抗风等级高，能在6级风环境下稳定作业，支持风机不停机维护。模块化设计集成打磨与喷涂功能，实现除锈、喷涂一站式作业，效率提升显著。智能交互系统支持远程操控与数据可视化。该机器人也可应用于海上风电场，有效提升了运维安全性、质量与效率。

主要参数

最大行进速度	16m/min
工作高度	150m+
抗风等级	13m/s
机身重量	90kg
负载重量	60kg
喷涂效率	80~100m³/h
打磨效率	2~6m²/h
机身尺寸	1070x1070x530mm

壁龍 WP-03 干油污清洗机器人



壁龍WP-03干油污洗机器人适用于风电塔筒外壁顽固油污清洗作业。

本产品采用弹性件连接的自适应清洗机构，通过组件摆动与相对转动，结合弹性力，确保清洗模块紧密贴合大曲率、变曲率壁面。高效污水回收系统集成高压热水喷射与密闭内腔，形成高速紊流强力清除油污，并实现污水即时回收。机器人具备强曲面适应能力，在显著提升清洁质量与安全性的同时，有效降低水资源消耗与环境污染。

主要参数

最大行进速度	16m/min
抗风等级	10m/s
机身重量	90kg
清洗效率	150~200m ² /h
机身尺寸	1140x950x450mm
工作高度	≤200m
负载重量	60kg

壁龍 WP-05 风电吊索清洗机器人



壁龍WP-05风电吊索清洗机器人适用于风电塔筒外壁面的油污清洗作业。

本产品采用先进的双吊索攀爬和永磁吸附技术，确保清洗机器人能够安全、稳定地在塔筒外壁进行作业。自主研发操作系统，支持原厂迭代和技术升级。

良好的锥面适应能力和越障能力，能够在不同规格的锥形塔筒稳定攀爬作业。先进的自动化控制和清洗技术，能高效清除塔筒外壁顽固污垢和油脂。

主要参数

最大行进速度	15m/min
工作高度	150m+
抗风等级	12m/s
机身重量	320kg
清洗效率	500~600m ² /h
机身尺寸	2200x1100x1600mm
适应塔筒直径	2~7m

企业文化

Action **k**nowledge Action



公司使命

洁净世界 安全作业



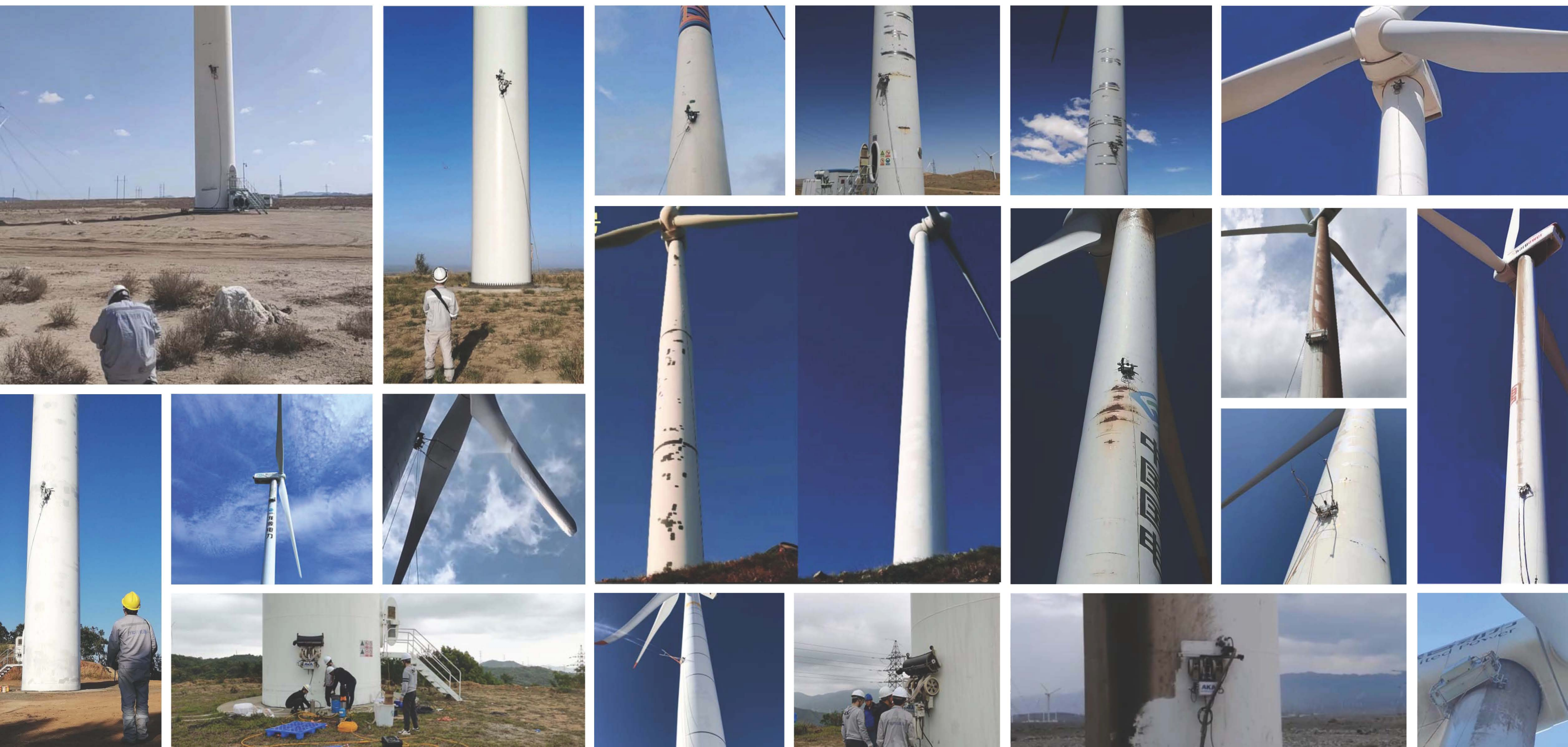
公司愿景

成为特种机器人领域的专注者
与领跑者



核心价值观

专精覃思，知行合一



客户服务



团队作风

精益求精
诚信守诺
脚踏实地
团队协作



服务理念

用心服务
客户至上



工匠精神

专注 创新 协作 务实

